

Prova Intermedia di ANALISI MATEMATICA 24/11/2023

I M 1) Calcolare le radici quadrate del numero $z = \frac{1}{1+i} - \frac{2i-1}{3-i}$.

$$\text{Sarà } z = \frac{1}{1+i} - \frac{2i-1}{3-i} = \frac{(3-i) - (1+i)(2i-1)}{(1+i)(3-i)} = \frac{3-i-2i+2+1+i}{3+3i-i+1} =$$

$$z = \frac{6-2i}{4+2i} = \frac{3-i}{2+i} \cdot \frac{2-i}{2-i} = \frac{6-2i-3i-1}{4+1} = \frac{5-5i}{5} = 1-i.$$

Da $1-i = \sqrt{2} \left(\frac{1}{\sqrt{2}} - i \frac{1}{\sqrt{2}} \right) = \sqrt{2} \left(\cos \frac{7\pi}{4} + i \sin \frac{7\pi}{4} \right)$ segue:

$$\sqrt[4]{1-i} = \sqrt[4]{2} \left(\cos \left(\frac{7\pi}{8} + k \frac{2\pi}{2} \right) + i \sin \left(\frac{7\pi}{8} + k \frac{2\pi}{2} \right) \right), \quad 0 \leq k \leq 1 \text{ e quindi:}$$

$$\text{se } k=0 : \sqrt[4]{2} \left(\cos \frac{7\pi}{8} + i \sin \frac{7\pi}{8} \right);$$

$$\text{se } k=1 : \sqrt[4]{2} \left(\cos \frac{15\pi}{8} + i \sin \frac{15\pi}{8} \right).$$

I M 2) Data la funzione $f(x, y) = \begin{cases} \frac{x^3 + y^4}{\sqrt{x^2 + y^2}} & (x, y) \neq (0, 0) \\ 0 & (x, y) = (0, 0) \end{cases}$, verificare che essa risulta

continua in $(0, 0)$, determinando poi, mediante la definizione, se in tale punto essa ammette le derivate parziali e se risulta differenziabile.

Calcoliamo $\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} f(x, y) = \lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{x^3 + y^4}{\sqrt{x^2 + y^2}}$ passando a coordinate polari:

$$\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{x^3 + y^4}{\sqrt{x^2 + y^2}} \Rightarrow \lim_{\rho \rightarrow 0} \frac{\rho^3 (\cos^3 \vartheta + \rho \sin^4 \vartheta)}{\rho} = \lim_{\rho \rightarrow 0} \rho^2 (\cos^3 \vartheta + \rho \sin^4 \vartheta) = 0; \text{ la}$$

convergenza è uniforme dato che $|\rho^2 (\cos^3 \vartheta + \rho \sin^4 \vartheta)| \leq \rho^2 (1 + \rho) < \varepsilon$, soddisfatta per $0 < \rho^2 (1 + \rho) < \rho^2 + \rho^3 < 2\rho^2 < \varepsilon$. La funzione è continua in $(0, 0)$.

Passando al calcolo del gradiente, avremo poi:

$$\frac{\partial f}{\partial x}(0, 0) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(0+h, 0) - f(0, 0)}{h} = \lim_{h \rightarrow 0} \left(\frac{h^3 + 0}{\sqrt{h^2 + 0}} - 0 \right) \cdot \frac{1}{h} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{h^3}{|h| \cdot h} = 0;$$

$$\frac{\partial f}{\partial y}(0, 0) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(0, 0+h) - f(0, 0)}{h} = \lim_{h \rightarrow 0} \left(\frac{0 + h^4}{\sqrt{0 + h^2}} - 0 \right) \cdot \frac{1}{h} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{h^4}{|h| \cdot h} = 0.$$

Quindi $\nabla f(0, 0) = (0, 0)$.

Per la differenziabilità in $(0, 0)$ dobbiamo infine verificare se:

$$\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{f(x, y) - f(0, 0) - \nabla f(0, 0) \cdot (x - 0, y - 0)}{\sqrt{(x-0)^2 + (y-0)^2}} = 0 \text{ ovvero se:}$$

$$\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \left(\frac{x^3 + y^4}{\sqrt{x^2 + y^2}} - 0 - (0, 0) \cdot (x, y) \right) \cdot \frac{1}{\sqrt{x^2 + y^2}} = \lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{x^3 + y^4}{x^2 + y^2} = 0.$$

Passando a coordinate polari otteniamo:

$$\lim_{\rho \rightarrow 0} \frac{\rho^3 (\cos^3 \vartheta + \rho \sin^4 \vartheta)}{\rho^2} = \lim_{\rho \rightarrow 0} \rho (\cos^3 \vartheta + \rho \sin^4 \vartheta) = 0;$$

la convergenza è uniforme dato che $|\rho (\cos^3 \vartheta + \rho \sin^4 \vartheta)| \leq \rho (1 + \rho) < \varepsilon$, soddisfatta per $0 < \rho (1 + \rho) < \rho + \rho^2 < 2\rho < \varepsilon$. La funzione è differenziabile in $(0, 0)$.

I M 3) Data $f(x, y) = x^2 - y^2$, siano u e v i versori di $(1, 1)$ e di $(1, -1)$. Sapendo che $\mathcal{D}_u f(P_0) = \sqrt{2}$ e che $\mathcal{D}_v f(P_0) = 2\sqrt{2}$, determinare P_0 e calcolare poi $\mathcal{D}_{u,v}^2 f(P_0)$.

La funzione, essendo un polinomio, risulta differenziabile ovunque.

Da $u = \left(\frac{1}{\sqrt{2}}; \frac{1}{\sqrt{2}}\right)$ e $v = \left(\frac{1}{\sqrt{2}}; -\frac{1}{\sqrt{2}}\right)$ e dato il gradiente $\nabla f(x, y) = (2x; -2y)$ dovrà risultare, posto $P_0 = (x, y)$:

$$\begin{cases} \mathcal{D}_u f(P_0) = \nabla f(x, y) \cdot \left(\frac{1}{\sqrt{2}}; \frac{1}{\sqrt{2}}\right) = (2x; -2y) \cdot \left(\frac{1}{\sqrt{2}}; \frac{1}{\sqrt{2}}\right) = \sqrt{2} \\ \mathcal{D}_v f(P_0) = \nabla f(x, y) \cdot \left(\frac{1}{\sqrt{2}}; -\frac{1}{\sqrt{2}}\right) = (2x; -2y) \cdot \left(\frac{1}{\sqrt{2}}; -\frac{1}{\sqrt{2}}\right) = 2\sqrt{2} \end{cases} \Rightarrow$$

$$\begin{cases} 2x - 2y = 2 \\ 2x + 2y = 4 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x - y = 1 \\ x + y = 2 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x - 2 + x = 1 \\ y = 2 - x \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} 2x = 3 \\ y = 2 - x \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x = \frac{3}{2} \\ y = \frac{1}{2} \end{cases}.$$

Quindi $P_0 = \left(\frac{3}{2}, \frac{1}{2}\right)$. Essendo $\mathbb{H}(x, y) = \mathbb{H}\left(\frac{3}{2}, \frac{1}{2}\right) = \begin{vmatrix} 2 & 0 \\ 0 & -2 \end{vmatrix}$ avremo:

$$\mathcal{D}_{u,v}^2 f\left(\frac{3}{2}, \frac{1}{2}\right) = u \cdot \mathbb{H}\left(\frac{3}{2}, \frac{1}{2}\right) \cdot v^T = \begin{vmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{vmatrix} \cdot \begin{vmatrix} 2 & 0 \\ 0 & -2 \end{vmatrix} \cdot \begin{vmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} \\ -\frac{1}{\sqrt{2}} \end{vmatrix} \text{ da cui:}$$

$$\mathcal{D}_{u,v}^2 f\left(\frac{3}{2}, \frac{1}{2}\right) = \begin{vmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{vmatrix} \cdot \begin{vmatrix} \sqrt{2} \\ \sqrt{2} \end{vmatrix} = 1 + 1 = 2.$$

I M 4) Verificare che con l'equazione $f(x, y, z) = ye^x - 2xe^z + ze^y = 0$, soddisfatta nel punto $P = (1, 1, 1)$, si può definire implicitamente una funzione $z = z(x, y)$, della quale determinare poi dz e d^2z .

Da $\nabla f(x, y, z) = (ye^x - 2e^z; e^x + ze^y; -2xe^z + e^y)$ si ha $\nabla f(1, 1, 1) = (-e; 2e; -e)$ ed essendo $f'_z(1, 1, 1) = -e \neq 0$ si può definire implicitamente una funzione $z = z(x, y)$.

Risulta $\frac{\partial z}{\partial x}(1; 1) = -\frac{-e}{-e} = -1$ e $\frac{\partial z}{\partial y}(1; 1) = -\frac{2e}{-e} = 2$ e quindi:

$$dz = -dx + 2dy. \text{ Usiamo poi la } d^2z = -\frac{d^2f(1, 1, 1)}{f'_z(1, 1, 1)}.$$

$$\text{Essendo } \mathbb{H}(x, y, z) = \begin{vmatrix} ye^x & e^x & -2e^z \\ e^x & ze^y & e^y \\ -2e^z & e^y & -2xe^z \end{vmatrix} \text{ sar\`a } \mathbb{H}(1, 1, 1) = \begin{vmatrix} e & e & -2e \\ e & e & e \\ -2e & e & -2e \end{vmatrix}$$

$$\text{e quindi } d^2f(1, 1, 1) = e(dx)^2 + e(dy)^2 - 2e(dz)^2 + 2e dx dy - 4e dx dz + 2e dy dz$$

$$\text{e quindi } d^2z = -\frac{e(dx)^2 + e(dy)^2 - 2e(dz)^2 + 2e dx dy - 4e dx dz + 2e dy dz}{-e} =$$

$$d^2z = (dx)^2 + (dy)^2 - 2(dz)^2 + 2 dx dy - 4 dx dz + 2 dy dz.$$

Ma $dz = -dx + 2dy$ e quindi sostituendo:

$$d^2z = (dx)^2 + (dy)^2 - 2(2dy - dx)^2 + 2 dx dy - 4 dx (2dy - dx) + 2 dy (2dy - dx)$$

$$\text{avremo infine } d^2z = 3(dx)^2 - 3(dy)^2.$$

I M 5) Dato il sistema $\begin{cases} f(x, y, z) = x^3y^2 + y^2z^2 - xyz - x = 0 \\ g(x, y, z) = e^{x-z} - e^{y-z} = 0 \end{cases}$, ed i punti $P_0 = (0, 0, 0)$

e $P_1 = (1, 1, 1)$, determinare con quale dei due si possa definire una funzione implicita $y \rightarrow (x, z)$ e di questa calcolare il vettore tangente nel punto opportuno.

Calcoliamo la matrice Jacobiana :

$$\frac{\partial(f, g)}{\partial(x, y, z)} = \begin{vmatrix} 3x^2y^2 - yz - 1 & 2x^3y + 2yz^2 - xz & 2y^2z - xy \\ e^{x-z} & -e^{y-z} & -e^{x-z} + e^{y-z} \end{vmatrix} \text{ da cui:}$$

$$\frac{\partial(f, g)}{\partial(x, y, z)}(0, 0, 0) = \begin{vmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 1 & -1 & 0 \end{vmatrix} \text{ mentre } \frac{\partial(f, g)}{\partial(x, y, z)}(1, 1, 1) = \begin{vmatrix} 1 & 3 & 1 \\ 1 & -1 & 0 \end{vmatrix}.$$

Occorre quindi trovare un minore formato con le derivate fatte rispetto a x e z che abbia il determinante diverso da 0.

Dato che $\begin{vmatrix} -1 & 0 \\ 1 & 0 \end{vmatrix} = 0$ mentre $\begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{vmatrix} = -1 \neq 0$, solo il secondo sistema soddisfa le condizioni del Teorema del Dini per definire una funzione implicita $y \rightarrow (x, z)$.

Per questa funzione avremo:

$$\frac{\partial x}{\partial y}(1; 1) = -\frac{\begin{vmatrix} 3 & 1 \\ -1 & 0 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{vmatrix}} = -\frac{1}{-1} = 1 \text{ e } \frac{\partial z}{\partial y}(1; 1) = -\frac{\begin{vmatrix} 1 & 3 \\ 1 & -1 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{vmatrix}} = -\frac{-4}{-1} = -4.$$

Il vettore tangente in $y = 1$ sarà quindi $(1, -4)$.