

Compito di ANALISI MATEMATICA 4/02/2025

I M 1) Determinare tutte le soluzioni, reali o complesse, dell'equazione $z^5 = z$.

Da $z^5 = z$ segue $z^5 - z = z(z^4 - 1) = 0$.

Una prima soluzione è ovviamente $z = 0$.

Da $z^4 - 1 = 0$ segue $z^4 = 1$ ovvero $z = \sqrt[4]{1}$.

Essendo $1 = (\cos 0 + i \operatorname{sen} 0)$ avremo:

$$\sqrt[4]{1} = \cos\left(\frac{0}{4} + k \frac{2\pi}{4}\right) + i \operatorname{sen}\left(\frac{0}{4} + k \frac{2\pi}{4}\right) = \cos\left(k \frac{\pi}{2}\right) + i \operatorname{sen}\left(k \frac{\pi}{2}\right), 0 \leq k \leq 3.$$

Se $k = 0$: $\cos 0 + i \operatorname{sen} 0 = 1$;

se $k = 1$: $\cos \frac{\pi}{2} + i \operatorname{sen} \frac{\pi}{2} = i$;

se $k = 2$: $\cos \pi + i \operatorname{sen} \pi = -1$;

se $k = 3$: $\cos \frac{3\pi}{2} + i \operatorname{sen} \frac{3\pi}{2} = -i$.

I M 2) Verificare se la funzione $f(x, y) = \begin{cases} \frac{x^2 |y|}{\sqrt{x^2 + y^2}} & (x, y) \neq (0, 0) \\ 0 & (x, y) = (0, 0) \end{cases}$ risulta differenziabile in $(0, 0)$.

Vista l'espressione, la funzione è palesemente continua in tutto $\mathbb{R}^2 / \{(0, 0)\}$.

Valutiamo se la funzione è continua in $(0, 0)$. Passando a coordinate polari avremo:

$$\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{x^2 |y|}{\sqrt{x^2 + y^2}} \Rightarrow \lim_{\rho \rightarrow 0} \frac{\rho^3 \cos^2 \vartheta |\operatorname{sen} \vartheta|}{\rho} = \lim_{\rho \rightarrow 0} \rho^2 \cos^2 \vartheta |\operatorname{sen} \vartheta| = 0 ;$$

dato che $|\rho^2 \cos^2 \vartheta |\operatorname{sen} \vartheta|| \leq \rho^2$, la convergenza è uniforme e quindi la funzione è continua in $(0, 0)$.

Passando al calcolo del gradiente, avremo:

$$\frac{\partial f}{\partial x}(0, 0) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(0 + h, 0) - f(0, 0)}{h} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{h^2 |0|}{\sqrt{h^2 + 0^2}} \cdot \frac{1}{h} = \lim_{h \rightarrow 0} 0 = 0 ;$$

$$\frac{\partial f}{\partial y}(0, 0) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(0, 0 + h) - f(0, 0)}{h} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{0^2 |h|}{\sqrt{0^2 + h^2}} \cdot \frac{1}{h} = \lim_{h \rightarrow 0} 0 = 0 .$$

Quindi $\nabla f(0, 0) = (0, 0)$.

Per la differenziabilità in $(0, 0)$ dobbiamo infine verificare se:

$$\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{f(x, y) - f(0, 0) - \nabla f(0, 0) \cdot (x - 0, y - 0)}{\sqrt{(x - 0)^2 + (y - 0)^2}} = 0 \text{ ovvero se:}$$

$$\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{x^2 |y|}{\sqrt{x^2 + y^2}} \cdot \frac{1}{\sqrt{x^2 + y^2}} = \lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{x^2 |y|}{x^2 + y^2} = 0 .$$

Passando a coordinate polari otteniamo:

$$\lim_{\rho \rightarrow 0} \frac{\rho^3 \cos^2 \vartheta |\operatorname{sen} \vartheta|}{\rho^2} = \lim_{\rho \rightarrow 0} \rho \cos^2 \vartheta |\operatorname{sen} \vartheta| = 0 ;$$

dato che $|\rho \cos^2 \vartheta |\operatorname{sen} \vartheta|| \leq \rho$, il limite vale 0 con convergenza uniforme e quindi la funzione è differenziabile in $(0, 0)$.

I M 3) Data l'equazione $f(x, y) = e^{x-y} - x + 2y = 1$ ed il punto $P_0 = (0, 0)$ che la soddisfa, determinare la natura del punto stazionario che presenta la funzione implicita $y = y(x)$ definibile con tale equazione.

Da $\nabla f(x, y) = (e^{x-y} - 1; -e^{x-y} + 2)$ si ha $\nabla f(0, 0) = (0; 1)$ con $f'_y(0, 0) = 1 \neq 0$ e quindi si può definire implicitamente una funzione $y = y(x)$.

Risulta $\frac{dy}{dx}(0) = -\frac{0}{1} = 0$. Quindi $x = 0$ è punto stazionario.

Essendo $\mathbb{H}(x, y) = \begin{vmatrix} e^{x-y} & -e^{x-y} \\ -e^{x-y} & e^{x-y} \end{vmatrix}$ sarà $\mathbb{H}(0, 0) = \begin{vmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 1 \end{vmatrix}$. Dalla:

$$\frac{d^2y}{dx^2} = -\frac{f''_{xx} + 2f''_{xy}(y') + f''_{yy}(y')^2}{f'_y} \quad \text{si ha} \quad \frac{d^2y}{dx^2}(0) = -\frac{1 + 2(-1)(0) + 1(0)^2}{1} = -1$$

e quindi, con $\frac{d^2y}{dx^2}(0) = -1 < 0$, il punto $x = 0$ è punto di massimo relativo.

I M 4) Data $f(x, y) = x^2y - 2xy$, siano v il versore di $(1, 1)$ e w quello di $(1, -1)$. Determinare tutti i punti (x_0, y_0) per i quali risulta $\begin{cases} \mathcal{D}_v f(x_0, y_0) = \sqrt{2} \\ \mathcal{D}_{v,w}^2 f(x_0, y_0) = 0 \end{cases}$.

La funzione, essendo un polinomio, risulta differenziabile due volte ovunque.

Da $\mathbb{V} = (1, 1)$ si ha $v = \left(\frac{1}{\sqrt{2}}; \frac{1}{\sqrt{2}}\right)$, da $\mathbb{W} = (1, -1)$ si ha $w = \left(\frac{1}{\sqrt{2}}; -\frac{1}{\sqrt{2}}\right)$.

Dal gradiente $\nabla f(x, y) = (2xy - 2y; x^2 - 2x)$ otteniamo $\mathbb{H}(x, y) = \begin{vmatrix} 2y & 2x - 2 \\ 2x - 2 & 0 \end{vmatrix}$.

Sarà $\mathcal{D}_v f(x_0, y_0) = (2xy - 2y; x^2 - 2x) \cdot \left(\frac{1}{\sqrt{2}}; \frac{1}{\sqrt{2}}\right) e$

$\mathcal{D}_{v,w}^2 f(x_0, y_0) = \left\| \frac{1}{\sqrt{2}} \quad \frac{1}{\sqrt{2}} \right\| \cdot \left\| \begin{matrix} 2y & 2x - 2 \\ 2x - 2 & 0 \end{matrix} \right\| \cdot \left\| \begin{matrix} \frac{1}{\sqrt{2}} \\ -\frac{1}{\sqrt{2}} \end{matrix} \right\|$. Quindi avremo:

$$\begin{cases} \mathcal{D}_v f(x_0, y_0) = (2xy - 2y; x^2 - 2x) \cdot \left(\frac{1}{\sqrt{2}}; \frac{1}{\sqrt{2}}\right) = \sqrt{2} \\ \mathcal{D}_{v,w}^2 f(x_0, y_0) = \left\| \frac{1}{\sqrt{2}} \quad \frac{1}{\sqrt{2}} \right\| \cdot \left\| \begin{matrix} 2y & 2x - 2 \\ 2x - 2 & 0 \end{matrix} \right\| \cdot \left\| \begin{matrix} \frac{1}{\sqrt{2}} \\ -\frac{1}{\sqrt{2}} \end{matrix} \right\| = 0 \end{cases} \Rightarrow$$

semplificando:

$$\begin{cases} 2xy - 2y + x^2 - 2x = 2 \\ \left\| \begin{matrix} 1 & 1 \end{matrix} \right\| \cdot \left\| \begin{matrix} 2y & 2x - 2 \\ 2x - 2 & 0 \end{matrix} \right\| \cdot \left\| \begin{matrix} 1 \\ -1 \end{matrix} \right\| = 0 \end{cases} \Rightarrow$$

$$\begin{cases} 2xy - 2y + x^2 - 2x = 2 \\ \left\| \begin{matrix} 1 & 1 \end{matrix} \right\| \cdot \left\| \begin{matrix} 2y - 2x + 2 \\ 2x - 2 \end{matrix} \right\| = 2y - 2x + 2 + 2x - 2 = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x^2 - 2x = 2 \\ y = 0 \end{cases} \Rightarrow$$

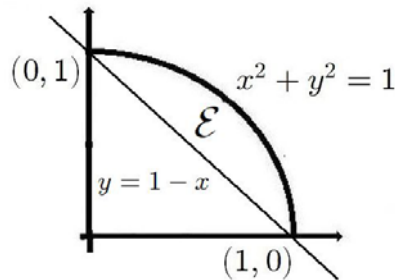
$$\Rightarrow \begin{cases} x^2 - 2x - 2 = 0 \\ y = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x = 1 \pm \sqrt{1+2} \\ y = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x = 1 + \sqrt{3} \\ y = 0 \end{cases} \cup \begin{cases} x = 1 - \sqrt{3} \\ y = 0 \end{cases}.$$

Quindi $(x_0, y_0) = (1 + \sqrt{3}, 0)$ oppure $(x_0, y_0) = (1 - \sqrt{3}, 0)$.

II M 1) Risolvere il problema
$$\begin{cases} \text{Max/min } f(x, y) = x + y \\ \text{s.v. } \begin{cases} x^2 + y^2 \leq 1 \\ 1 - x \leq y \end{cases} \end{cases} .$$

Scriviamo il problema nella forma
$$\begin{cases} \text{Max/min } f(x, y) = x + y \\ \text{s.v.} : \begin{cases} x^2 + y^2 - 1 \leq 0 \\ 1 - x - y \leq 0 \end{cases} \end{cases} .$$

$$\begin{cases} y^2 = 1 - x^2 \\ y = 1 - x \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} (1 - x)^2 = 1 - x^2 \\ y = 1 - x \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} 2x(x - 1) = 0 \\ y = 1 - x \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x = 0 \\ y = 1 \end{cases} \cup \begin{cases} x = 1 \\ y = 0 \end{cases} .$$



La funzione obiettivo del problema è una funzione continua, i vincoli definiscono una regione ammissibile \mathcal{E} che è un insieme compatto, i vincoli sono qualificati, e quindi possiamo applicare il Teorema di Weierstrass e le condizioni di Kuhn-Tucker. Sicuramente la funzione ammette valore massimo e valore minimo.

Formiamo la funzione lagrangiana:

$$\Lambda(x, y, \lambda_1, \lambda_2) = x + y - \lambda_1(x^2 + y^2 - 1) - \lambda_2(1 - x - y) .$$

Applicando le condizioni del primo ordine abbiamo:

1) caso $\lambda_1 = 0, \lambda_2 = 0$:

$$\begin{cases} \Lambda'_x = 1 \neq 0 \\ \Lambda'_y = 1 \neq 0 \\ x^2 + y^2 \leq 1 \\ 1 - x - y \leq 0 \end{cases} \Rightarrow \text{nessuna soluzione} .$$

2) caso $\lambda_1 \neq 0, \lambda_2 = 0$:

$$\begin{cases} \Lambda'_x = 1 - 2\lambda_1 x = 0 \\ \Lambda'_y = 1 - \lambda_1 y = 0 \\ x^2 + y^2 = 1 \\ 1 - x - y \leq 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x = \frac{1}{2\lambda_1} \\ y = \frac{1}{2\lambda_1} \\ \frac{1}{4\lambda_1^2} + \frac{1}{4\lambda_1^2} = 1 \\ 1 - x - y \leq 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x = \frac{1}{2\lambda_1} \\ y = \frac{1}{2\lambda_1} \\ \lambda_1^2 = \frac{1}{2} \\ 1 - x - y \leq 0 \end{cases} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \begin{cases} x = \frac{1}{\sqrt{2}} \\ y = \frac{1}{\sqrt{2}} \\ \lambda_1 = \frac{1}{\sqrt{2}} \\ 1 - \frac{1}{\sqrt{2}} - \frac{1}{\sqrt{2}} \leq 0 : \text{vera} \end{cases} \cup \begin{cases} x = -\frac{1}{\sqrt{2}} \\ y = -\frac{1}{\sqrt{2}} \\ \lambda_1 = -\frac{1}{\sqrt{2}} \\ 1 + \frac{1}{\sqrt{2}} + \frac{1}{\sqrt{2}} \leq 0 : \text{falsa} \end{cases} ;$$

il punto $P_1 : \left(\frac{1}{\sqrt{2}}; \frac{1}{\sqrt{2}} \right)$, con $\lambda_1 = \frac{1}{\sqrt{2}} > 0$ potrebbe essere punto di massimo.

Il punto $P_2 : \left(-\frac{1}{\sqrt{2}}; -\frac{1}{\sqrt{2}} \right) \notin \mathcal{E}$.

3) caso $\lambda_1 = 0, \lambda_2 \neq 0$:

$$\begin{cases} \Lambda'_x = 1 + \lambda_2 = 0 \\ \Lambda'_y = 1 + \lambda_2 = 0 \\ y = 1 - x \\ x^2 + y^2 \leq 1 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \lambda_2 = -1 \\ \lambda_2 = -1 \\ y = 1 - x \\ x^2 + y^2 \leq 1 \end{cases} .$$

Osserviamo che, per $y = 1 - x$ risulta $f(x, y) = x + y = x + 1 - x = 1$ ovvero la funzione obiettivo, su questo secondo vincolo, è costante e pari ad 1.

4) caso $\lambda_1 \neq 0, \lambda_2 \neq 0$:

$$\begin{cases} \Lambda'_x = 1 - 2\lambda_1 x + \lambda_2 = 0 \\ \Lambda'_y = 1 - 2\lambda_1 y + \lambda_2 = 0 \\ x^2 + y^2 = 1 \\ y = 1 - x \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} 1 - 2\lambda_1 + \lambda_2 = 0 \\ 1 + \lambda_2 = 0 \\ x = 1 \\ y = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \lambda_1 = 0 \\ \lambda_2 = -1 \\ x = 1 \\ y = 0 \end{cases} \cup$$

$$\begin{cases} 1 + \lambda_2 = 0 \\ 1 - 2\lambda_1 + \lambda_2 = 0 \\ x = 0 \\ y = 1 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \lambda_1 = 0 \\ \lambda_2 = -1 \\ x = 0 \\ y = 1 \end{cases} .$$

I punti $(1, 0)$ e $(0, 1)$, con $\lambda_1 = 0$ e $\lambda_2 = -1 < 0$ potrebbero essere punti di minimo. come già visto in precedenza.

Se studiamo la funzione sulla frontiera di \mathcal{E} , esaminiamo i punti del vincolo $x^2 + y^2 = 1$ ricorrendo alle coordinate polari, con $\varrho = 1$, $\begin{cases} x = \cos \vartheta \\ y = \sin \vartheta \end{cases}$, sostituendo avremo:

$f(\vartheta) = \cos \vartheta + \sin \vartheta \Rightarrow f'(\vartheta) = -\sin \vartheta + \cos \vartheta \geq 0$ quando $\cos \vartheta \geq \sin \vartheta$, ovvero, dato che \mathcal{E} sta nel primo quadrante, per $0 \leq \vartheta \leq \frac{\pi}{4}$.

Questo conferma che $P_1 : \left(\frac{1}{\sqrt{2}}; \frac{1}{\sqrt{2}}\right)$, con $f(P_1) = \sqrt{2}$ è il punto di massimo, mentre tutti i punti del vincolo di equazione $y = 1 - x$ sono punti di minimo.

II M 2) Data $f(x, y, z) = 2x^2 - 3x - 3xy^2 + 3y^2 + z^2$, si analizzi la natura dei suoi punti stazionari.

La funzione è una funzione differenziabile. Applicando le condizioni del I ordine si ha:

$$\nabla f(x, y, z) = \mathbb{O} \Rightarrow \begin{cases} f'_x = 4x - 3 - 3y^2 = 0 \\ f'_y = -6xy + 6y = 6y(1 - x) = 0 \\ f'_z = 2z = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} 4x - 3 - 3y^2 = 0 \\ y = 0 \\ z = 0 \end{cases} \cup \begin{cases} 4x - 3 - 3y^2 = 0 \\ x = 1 \\ z = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} 4x - 3 = 0 \\ y = 0 \\ z = 0 \end{cases} \cup \begin{cases} 1 - 3y^2 = 0 \\ x = 1 \\ z = 0 \end{cases} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \begin{cases} x = \frac{3}{4} \\ y = 0 \\ z = 0 \end{cases} \cup \begin{cases} y^2 = \frac{1}{3} \\ x = 1 \\ z = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} y = \pm \frac{1}{\sqrt{3}} \\ x = 1 \\ z = 0 \end{cases} .$$

Abbiamo quindi tre punti stazionari: $P_1 : \left(\frac{3}{4}, 0, 0\right)$, $P_2 : \left(1, \frac{1}{\sqrt{3}}, 0\right)$, $P_3 : \left(1, -\frac{1}{\sqrt{3}}, 0\right)$.

Da $\mathbb{H}(x, y, z) = \begin{vmatrix} 4 & -6y & 0 \\ -6y & 6-6x & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{vmatrix}$ otteniamo:

$$\mathbb{H}\left(\frac{3}{4}, 0, 0\right) = \begin{vmatrix} 4 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{3}{2} & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{vmatrix}; \text{ da } \begin{cases} |\mathbb{H}_1| = 4 > 0 \\ |\mathbb{H}_2| = 6 > 0 \\ |\mathbb{H}_3| = 12 > 0 \end{cases} \text{ segue che } \left(\frac{3}{4}, 0, 0\right) \text{ è un punto di minimo;}$$

$$\mathbb{H}\left(1, \frac{1}{\sqrt{3}}, 0\right) = \begin{vmatrix} 4 & -\frac{6}{\sqrt{3}} & 0 \\ -\frac{6}{\sqrt{3}} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{vmatrix}; \text{ essendo } |\mathbb{H}_2| = \begin{vmatrix} 4 & -\frac{6}{\sqrt{3}} \\ -\frac{6}{\sqrt{3}} & 0 \end{vmatrix} = -12 < 0 \text{ ne}$$

consegue che $\left(1, \frac{1}{\sqrt{3}}, 0\right)$ è un punto di sella.

$$\mathbb{H}\left(1, -\frac{1}{\sqrt{3}}, 0\right) = \begin{vmatrix} 4 & \frac{6}{\sqrt{3}} & 0 \\ \frac{6}{\sqrt{3}} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{vmatrix}; \text{ essendo } |\mathbb{H}_2| = \begin{vmatrix} 4 & \frac{6}{\sqrt{3}} \\ \frac{6}{\sqrt{3}} & 0 \end{vmatrix} = -12 < 0 \text{ ne consegue}$$

che $\left(1, -\frac{1}{\sqrt{3}}, 0\right)$ è un punto di sella.

II M 3) Risolvere il sistema lineare di equazioni differenziali: $\begin{cases} x' = x + y + e^t \\ y' = x + y + 2 \end{cases}$.

Scriviamo il sistema nella forma $\begin{cases} x' - x - y = e^t \\ -x + y' - y = 2 \end{cases}$ e quindi, passando alla forma matri-

$$\text{ciale: } \begin{vmatrix} D-1 & -1 \\ -1 & D-1 \end{vmatrix} \cdot \begin{vmatrix} x \\ y \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} e^t \\ 2 \end{vmatrix} \Rightarrow \begin{vmatrix} D-1 & -1 \\ -1 & D-1 \end{vmatrix} (x) = \begin{vmatrix} e^t & -1 \\ 2 & D-1 \end{vmatrix} \Rightarrow \\ \Rightarrow ((D-1)^2 - 1)(x) = (D^2 - 2D)(x) = (D-1)(e^t) + 2 = e^t - e^t + 2 = 2.$$

Quindi l'equazione sarà: $x'' - 2x' = 2$.

Da $D^2 - 2D = D(D-2) = 0$ abbiamo le due soluzioni $\lambda = 0$ e $\lambda = 2$ per cui la soluzione generale dell'equazione omogenea sarà $x(t) = c_1 + c_2 e^{2t}$.

Per trovare una soluzione particolare dell'equazione non omogenea, visto che il termine noto è annichilato dall'operatore D , dovremo ipotizzare una soluzione $\lambda = 0$ doppia ponendo: $x_0(t) = at + b$.

Sarà: $x_0'(t) = a$, $x_0''(t) = 0$ e quindi, andando a sostituire nella $x'' - 2x' = 2$ otteniamo:

$$0 - 2a = 2 \Rightarrow a = -1 \text{ e quindi la soluzione: } x(t) = c_1 + c_2 e^{2t} - t.$$

Dalla prima equazione $x' = x + y + e^t$ ricaviamo $y = x' - x - e^t$ e quindi:

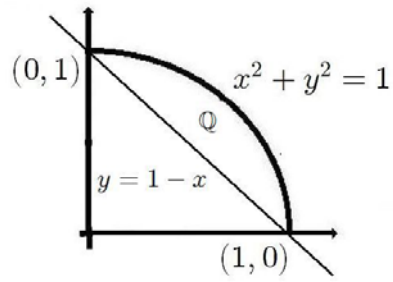
$$y(t) = 2c_2 e^{2t} - 1 - (c_1 + c_2 e^{2t} - t) - e^t = -c_1 + c_2 e^{2t} + t - e^t - 1.$$

e quindi la soluzione generale del sistema sarà:

$$\begin{cases} x(t) = c_1 + c_2 e^{2t} - t \\ y(t) = -c_1 + c_2 e^{2t} + t - e^t - 1 \end{cases}$$

II M 4) Se $\mathbb{Q} = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2: x^2 + y^2 \leq 1; 1 - x \leq y\}$, calcolare $\iint_{\mathbb{Q}} xy \, dx \, dy$.

Vista la regione di integrazione $\mathbb{Q} = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2: x^2 + y^2 \leq 1; 1 - x \leq y\}$, normale rispetto all'asse x , dalla $x^2 + y^2 = 1$ otteniamo $y = \sqrt{1 - x^2}$ ed avremo:



$$\begin{aligned}
 \iint_{\mathcal{Q}} xy \, dx \, dy &= \int_0^1 \int_{1-x}^{\sqrt{1-x^2}} xy \, dy \, dx = \int_0^1 x \left(\frac{y^2}{2} \Big|_{1-x}^{\sqrt{1-x^2}} \right) dx = \\
 &= \int_0^1 \frac{x}{2} \left((\sqrt{1-x^2})^2 - (1-x)^2 \right) dx = \int_0^1 \frac{x}{2} (1-x^2 - 1 - x^2 + 2x) dx = \\
 &= \int_0^1 \frac{x}{2} (2x - 2x^2) dx = \int_0^1 x^2 - x^3 dx = \left(\frac{x^3}{3} - \frac{x^4}{4} \Big|_0^1 \right) = \frac{1}{3} - \frac{1}{4} = \frac{1}{12}.
 \end{aligned}$$